



Mise en service MOVIFIT[®] Compact Starter Asi

via Pocket MBBG11A

MOVITOOLS

via connexion PC (USB11A) et logiciel MOVITOOLS[®] MotionStudio en Version 6.20 minimum.

MOVIFIT[®] compact

Le présent fichier contient un condensé d'informations issues d'un document de la bibliothèque technique SEW-USOCOME.

Nous attirons votre attention sur le fait que ces informations, forcément parcellaires, ne permettent pas à elles seules d'effectuer une mise en service selon les règles de l'art.

Seul le document complet d'origine SEW-USOCOME, dont nous avons veillé à assurer la consistance technique et que nous tenons à votre disposition sur simple demande, pourra être utilisé à cette fin.

Les procédures suivantes ont été faites avec la version logicielle la version logicielle MOVITOOLS[®] MotionStudio 6.2 (minimum)

SEW-USOCOME SAS

48-54 Route de Soufflenheim B.P. 20185 - 67506 HAGUENAU Cedex ☎ : +33(3) 88 73 67 67 - support.clients@usocome.com www.usocome.com



Sommaire

1.	Etape 1 Installation électrique (régime de neutre TT et TN)	3
Rer pre	marque : Pour l'installation électrique, dans l'attente de la notice du MOVIFIT [®] Compact en FR ➔ ndre la notice du MOVIFIT [®] Basic. Mise à part quelques détails, le reste est identique	3
2.	Etape 2 : Réglage de l'adresse AS-interface	6
3.	Etape 3 : Mise en route avec Pocket MBBG11A	8
4.	Etape 3 :	10
Mis	e en route avec interface USB11A et MOVITOOLS [®] MotionStudio V6.20	10
5.	Etape 5 : Echange des données sur AS-interface	11
6.	Etape 6 : Diagnostique	13

Modifications

Date	Auteur	Version	Commentaire
08/11/2016	P.TUGEND / SCC	1.00	Version initiale
05/01/2017	VIDAL / TSC	1.10	Standard mise en page



1. <u>Etape 1</u> Installation électrique (régime de neutre TT et TN)

<u>Remarque :</u> Pour l'installation électrique, dans l'attente de la notice du MOVIFIT[®] Compact en FR → prendre la notice du MOVIFIT[®] Basic. Mise à part quelques détails, le reste est identique.



AVERTISSEMENT !

Danger d'électrisation suite au mauvais raccordement PE Blessures graves ou mortelles • Lors du raccordement PE, respecter les instructions suivantes.

Raccordement PE dans l'appareil

Installer un raccordement PE dans l'appareil.



Installer un <u>deuxième câble de protection PE</u> dont la section est identique au minimum à celle du câble d'alimentation :





Architecture

L'illustration suivante présente un système d'entraînement MOVIFIT[®] basic avec commande AS-Interface.



K : contacteur-réseau

Fusible de protection de ligne	Bus d'alir (câble i	nentation réseau)	Câble moteur	
Туре	Section de conducteur minimale	Longueur totale maximale	Section de conducteur minimale	Longueur totale maximale
[1]	[2]	[3]	[4]	[5]
B16	2.5 mm ² AWG14	130 m	1.5 mm ² AWG16	3 m
B16	2.5 mm ² AWG14	130 m	2.5 mm ² AWG14	10 m
B20	4.0 mm ² AWG12	170 m	2.5 mm ² AWG14	3 m
B25	6.0 mm ² AWG10	190 m	2.5 mm ² AWG14	3 m

Le tableau donne les grandeurs typiques pour une température ambiante de 40 °C et un type de pose B2 en référence à la norme EN 60204-1.

Lors de la détermination et de l'installation d'une solution spécifique, il faut en plus tenir compte des normes et directives nationales en vigueur.



Raccordement du moteur

Câbles et d	omposants de raccordement		
MOVIFIT® basic	Câble moteur	Longueur / Type de pose	Raccordement moteur
Démarreur- moteur MOVIFIT® basic			Moteur sans frein
	Structure du câble : 4G2.5, non blindé	10 m max.	
	Structure du câble : 4G2.5, non blindé	3 m	Moteur avec frein
	Référence : 1 814 874 3	>	
			Moteur avec frein et commande de frein BSR
			Pour les applications avec fonctionnement en générateur,



2. Etape 2 : Réglage de l'adresse AS-interface

SEW livre les MOVIFIT[®] Compact avec AS-interface avec l'adresse 0. L'attribution de l'adresse AS-interface du MOVIFIT[®] Compact est réalisée selon l'une des manières suivantes.

Adressage AS-i possible :

1A -31A et 1B -31B soit 62 participants au maximum

 Attribution automatique de l'adresse en cas de remplacement d'un MOVIFIT[®] basic sur une installation AS-Interface existante.

Les conditions suivantes doivent être remplies.

- Le nouveau MOVIFIT[®] basic doit avoir l'adresse 0.
- En cas de remplacement de plusieurs MOVIFIT[®] basic, les remplacer individuellement, l'un après l'autre.
- Attribution manuelle des adresses via le maître de l'installation

Raccorder les entraînements l'un après l'autre au câble AS-Interface. Ceci permet d'empêcher que plusieurs MOVIFIT[®] basic aient la même adresse AS-Interface.

 Attribution manuelle de l'adresse à l'aide d'une console d'adressage AS-Interface

Pour le raccordement de l'entraînement MOVIFIT[®] basic au câble AS-Interface, respecter les instructions du chapitre suivant.



Attribution de l'adresse à l'esclave à l'aide d'une console manuelle

Les consoles d'adressage AS-Interface offrent les fonctionnalités suivantes :

- · Lecture et modification d'une adresse d'esclave AS-Interface
- · Lecture de la version du protocole AS-Interface
- Lecture et modification des bits de données et de paramètres
- · Contrôle des fonctions et test de fonctionnement.

En cas d'utilisation d'une console manuelle, prévoir un câble de liaison avec adaptateur compatible avec le connecteur AS-Interface X21 du MOVIFIT[®] basic (voir illustration suivante).



1 : AS-Interface + 2 : n. c. 3 : AS-Interface -4 : n. c.

Exemple

- Chaque participant AS-Interface est à couper du réseau AS-Interface individuellement et à adresser à l'aide de la console manuelle (A).
- 2. Puis intégrer à nouveau le participant AS-Interface au réseau AS-Interface (B).



[1] Console d'adressage manuelle AS-Interface



3. Etape 3 : Mise en route avec Pocket MBBG11A

Pour le Starter, seul les menus suivants sont disponibles

- Paramètres
- Sauvegarde
- Pilotage manu via MBBG







Mode de pilotage : Limitation	de tensio	n		
Größe	Eins dien	tellung am Be- gerät MBBG11A	Parameter in MOVITOOLS [®] MotionStudio	
			Grup- pe	Parameter
	•		-	
Motornennstrom	1	P-03 Antrieb 1	3	Courant nominal moteur 1
		P-04 Antrieb 21)	3	Courant nominal moteur 2 (Duo Starter)
Sanftanlaufzeit t _u	Par	P-05 Antrieb 1	1	P-130 Rampe adoucie moteur 1
		P-06 Antrieb 21)	1	P-131 Rampe adoucie moteur 2 2 ¹⁾
Bremszeit]	P-07 Antrieb 1	1	Temps de freinage moteur 1
		P-08 Antrieb 21)	1	Temps de freinage moteur 2
Startspannung U _s		P-11 Antrieb 1	3	Tension de démarrage moteur 1
		P-12 Antrieb 21)	3	Tension de démarrage moteur 2

1) Uniquement pour le duo starter



4. <u>Etape 3</u> :

Mise en route avec interface USB11A et MOVITOOLS[®] MotionStudio V6.20

Il est impératif d'utiliser la version V6.20 au minimum, les versions antérieures ne supportent pas encore le MOVIFIT[®] Compact.

Il faudra au minimum renseigner le courant nominal du moteur ainsi que la rampe de démarrage progressif et la durée du freinage moteur.

Attention, les rampes ne sont pas comparables à celle d'un variateur (régulation de tension pas de fréquence)

Donc rampes adoucies en fonction du couple résistant de l'application, si besoin adapter P130 (maxi 2 s) + le paramètre « tension de démarrage »

Utiliser en standard le mode de démarrage en « limitation de tension ».

Activer le paramètre Cadence de démarrage et adapter « Boost de tension » si besoin.





5. <u>Etape 5</u> : Echange des données sur AS-interface

Utiliser un maître AS-interface avec profil S-7.A.7.7

Adressage ASi possible : 1A -31A et 1B -31B soit 62 participants au maximum

AS-Interface (Umrichter und Motorstarter)					
Steuereingang (X21)	Anschluss der AS-Interface über M12-Steckverbinder				
Steuerfunktionen	DO00 – DO03 (→				
Meldefunktionen	DI00 – DI03 (→ 🖹 70)				
Protokollvariante	AS-Interface-Binär-Slave mit S-7.A.7.7-Profil "4I/4O-AB-Slave"				
AS-Interface-Profil	S-7.A.7.7				
I/O-Konfiguration	7 _{hex}				
ID-Code	A _{hex}				
ext. ID-Code 2	7 _{hex}				
ext. ID-Code 1	7 _{hex}				
Adresse	1A – 31A, 1B – 31B (AB-Slave), beliebig oft änderbar				
Elektronikversorgung	$I_{E \text{ AS-Interface}} \le 40 \text{ mA} \text{ (typisch 25 mA bei 30 V)}^{1)}$				

 Die Sensoren werden aus dem AS-Interface-Kabel versorgt. Der Strom erhöht sich um den Bedarf der angeschlossenen Sensoren (max. 100 mA).

Transmission des données du Maître ASI > Movifit compact Starter

Le tableau ci-dessous affiche la fonction allouée aux 3 bits paramètres. (Mode Standard P600=0)

Démarreur-moteur Le tableau suivant présente les quatre bits de donnée que le maître AS-Interface trans-MOVIFIT[®] basic met au démarreur-moteur MOVIFIT[®] basic et les fonctionnalités de l'entraînement.

Bit AS-Interface			Fonction		
DO2	D01	DO0	MOVIFIT [®] basic Démarreur 1 moteur, 2 sens	Démarreur 2 moteurs MOVIFIT® basic	
0	0	0	Stop	Stop	
0	0	1	Libération rotation à droite	Libération du moteur au raccordement X9	
0	1	0	Libération rotation à gauche	Libération du moteur au raccordement X8	
0	1	1	Stop	Libération des deux moteurs à X9 + X8	
1	X	Х	Reset	Reset	

<u>Transmission des données du MOVIFIT[®] Compact Starter > Maître ASI (Mode Standard P600=0)</u>

Le tableau suivant montre les quatre bits de donnée, renvoyés par le MOVIFIT[®] basic vers le maître AS-Interface.

Bit AS-Interface				Signification
DI3	DI2	DI1	D10	
x	x	x	1/0	Signal prêt 0 : l'entraînement MOVIFIT [®] basic-n'est <u>pas</u> prêt à fonctionner. 1 : l'entraînement MOVIFIT [®] basic est prêt à fonctionner.
x	x	1/0	x	Mode manuel 0 : pilotage du MOVIFIT [®] basic via AS-Interface 1 : pilotage du MOVIFIT [®] basic via mode manuel
x	1/0	x	x	Entrée capteur 2 0 : le signal du capteur 2 = "0" 1 : le signal du capteur 2 = "1"
1/0	x	x	х	Entrée capteur 3 0 : le signal du capteur 3 = "0" 1 : le signal du capteur 3 = "1"

X = au choix



6. Etape 6 : Diagnostique



- [1] LED "DI02"
- [2] LED "AS-I Status"
- [3] LED "Diagnose"
- [4] LED "DI03"
- [5] LED "STATUS"

Diode "Status"

Couleur de la diode	État de la diode	Signification		
-	éteint(e)	Pas d'alimentation en tension		
vert	allumé(e)	L'entraînement MOVIFIT [®] basic est libéré.		
jaune	allumé(e)	L'entraînement MOVIFIT [®] basic est prêt à fonctionner.		
	allumé(e)	Apparition d'un défaut		
rouge / vert vert / jaune	clignote	Défaut interne de l'appareil		

Diode "AS-Interface"

Couleur de la diode	État de la diode	Signification
_	éteint(e)	Alimentation 24 V manquante au niveau du raccordement AS-Interface
vert	allumé(e)	Fonctionnement normal Alimentation 24 V présente au niveau du raccordement AS-Interface Communication établie
rouge	allumé(e)	Communication perturbée ou adresse de l'esclave réglée sur 0
rouge / vert	clignote	Communication perturbée